

## HSL:n pysäkit

<b>Tuottaja</b>	HSL
<b>Formaatti</b>	Shapefile, KML, CSV, API (GeoJSON & ESRI-feature service)
<b>Muoto</b>	vektori
<b>Spatiaalinen tyyppi</b>	piste
<b>Mittakaava</b>	1:10 000 – 1:100 000
<b>Koordinaatisto</b>	WGS 84
<b>Alueellinen kattavuus</b>	Helsinki, Espoo, Kauniainen, Vantaa, Kerava, Kirkkonummi, Siuntio, Tuusula ja Sipoo
<b>Päivitys</b>	Tavoiteltu päivitysväli 2 krt vuodessa (keväisin ja syksyisin).
<b>Aineiston koko</b>	n. 8 Mt (.shp)
<b>Ominaisuustiedot</b>	solmutunnus, lyhyttunnus, pysäkin nimi suomeksi ja ruotsiksi, sijaintikadun nimi suomeksi ja ruotsiksi, aikataulun voimassaolo, reitin voimassaolo, verkko.
<b>Lisätietoja</b>	<a href="mailto:paikkatieto@hsl.fi">paikkatieto@hsl.fi</a>

## Aineistokuvaus

Aineistossa on kuvattu HSL:n toiminta-alueen pysäkit pisteinä.

<b>Kenttä</b>	<b>Kuvaus</b>
solmutunnu	pysäkin yksilöivät JORE-tunnus (joukkoliikennerekisteri)
lyhyttunnu	maastossa näkyvä pysäkin tunnus
solmutyypp	Kaikilla P (pysäkki)
X	Pohjoiskoordinaatti kkj2-koordinaatistossa
Y	Itäkoordinaatti kkj2-koordinaatistossa
Proj_X	Linjaviivalle projisoitu pohjoiskoordinaatti kkj2-koordinaatistossa
Proj_Y	Linjaviivalle projisoitu itäkoordinaatti kkj2-koordinaatistossa
nimi1	pysäkin nimi (suomi)
namn1	pysäkin nimi (ruotsi)
nimi2	kadun nimi
namn2	kadun nimi ruotsiksi
rei_voim	Onko pysäkillä voimassaolevia reittejä (1=kyllä,0=ei)
aik_voim	Onko pysäkillä voimassaolevia aikatauluja (1=kyllä,0=ei)
verkko	verkko, kuvataan yhdellä numero seuraavasti 1 = Linja-auto 2 = Metro 3 = Raitiovaunu 4 = Juna 7 = Lautta
pysakkityy	Pysäkin katostieto: 01 = lasikatos 02 = teräskatos 03 = terminaali 04 = tolppa 05 = urbankatos 06 = betonikatos 07 = puukatos 08 = pysähtymispaikka 09 = runkolinja

## **Käyttöoikeus**

Aineistoa saa vapaasti kopioida, levittää ja julkaista. Toivottavaa kuitenkin olisi että aineiston yhteydessä mainittaisiin että kyseessä on HSL:n linjastoaineisto. Suositeltavaa on myös mainita minkä liikennöintikauden data on kyseessä (esim. näin: HSL:n joukkoliikenneverkosto (kevät 2020)).